

$$\dot{U} : \{ \|a\|, \lambda \}^c$$
$$X^{\zeta_4}$$
$$\bar{u}, \bar{v}, \bar{w} \in \mathbb{R}^n$$
 $\tau \hat{\mathcal{O}}$

Ó̇ ǎæɪ \ ã̃gǎFFF
PĚFFİ ÁÓ̇ ǎæɪ ^•c

Oa5:1 { K F I I I I F E H
 U:1 { |æ:1 { K F E E E G H E E E F F E E E
 Óæ\ K O O Óæ\ P } * æ Ä U c

KÁ Č GƏI •

KÁFI ÈËJ ÈGÈFÌ

KÁI ÈÚÈÈFÌ

ΚΑΤΙ ΕΝ ΕΓΕΙ

KÁGEFÌ DEÌ

PWONG ÈÛ Î Ë

PWONG ÈÛ Î €

OE Á 7 00Áç ÈÀ î h Á Dæ [} dæ Á p b } Á æ ç È \ ^} c • Á æ Á æ 5 Á æ | È

Ó Ò Ù È Ö Í [\ ^ ! Â ^ ! ç æ Â ^ • ¢ {